**Дальномер.**

**Компоненты и подключение:**

* Датчик расстояния-IN1 1шт.
* Экран – UART1 1шт.

**Описание:**

Робот – показывает значение датчика и аналоговое значение порта.

**Схема:**

Начало

Задержка на 1 секунду

Вывод “Proximity sensor”

Вывод значение датчика расстояния

Очистка экрана

Подключение экрана